

Fiche de séquence – Cycle terminal du baccalauréat général Enseignement de spécialité : Sciences de l'Ingénieur



THEME D'ETUDE : Vérifier les performances d'un système asservi

Découvrir et modéliser les composants réalisant la fonction acquérir Interagir avec l'environnement SUPPORTS:

Robot SPHERO

Régulation de température d'une habitation Retour en position du volant DMS Séquence 11

Cituation	1ère	a)	~~~	٦٢	~~~		~~~		~~~	bs	~~~			EFFECTIF ELEVES		HORAIRES ELEVES	
Situation	Tere	tré	~~~	sair	^^^	<u>e</u>	~~~	/er	~~~	lme	~~~	,e,	Durée :	EFFECTIF	ELEVES	Salle de cours	Laboratoire
dans la	Tale	.eu	~~~	snc	×××	ž	~~~] É	~~~	inte	~~~	Ψ	4 semaines	Cl. entière :	24	10 H	
progression	raie	~	~~~	Ĕ	^^^		~~~		~~~	P	~~~			Eff. réduit :	24		6 H

Compétences développées	Connaissances associées	Classe
Analyser le comportement d'un système asservi	Systèmes asservis linéaires en régime permanent : structures par chaîne directe ou bouclée, perturbation, comparateur, correcteur proportionnel, précision (erreur statique)	Term.
Utiliser les lois et relations entre les grandeurs effort et flux pour élaborer un modèle de connaissance	Modèle de connaissance sur des systèmes d'ordre 0, 1 ou 2 : gain pur, intégrateur, dérivateur	Term.
Relever les grandeurs caractéristiques d'un protocole		
Prévoir l'ordre de grandeur de mesure		
Identifier les erreurs de mesure		
Conduire les essais en toute sécurité à partir d'un protocole		

	ı	nnove	r		ļ							
					A9							
1		Comr	éter	ices		Modéliser Résoudre						
		K			ノ	M10						
١.												
	Con	nmunio	quer		Expérimenter							
					Simuler							
					E1	E2	E4	E6				

Organisation de la séquence											
Activité	Semaine 1	Semaine 1	Semaine 2	Semaine 2	Semaine 3	Semaine 3	Semaine 4	Semaine 4			
Durée	2h	2h	2h	2h	2h	2h	2h	2h			
Nb élèves	24	24	24	24	24	24	24	24			
Description	Contextualisation PPT robot sphéro Cours :	Cours : Modélisation des systèmes asservis	TD1: Pilote automatique de	Act 1: Régulation en température	Cours Performances des systèmes asservis	Act 2 : Retour en position du volant DMS	Synthèse	Évaluation sommative			
	Modélisation des systèmes asservis	Exercices d'application + correction	bateau PI8000	d'une maison	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,						

Scénario de démarche scientifique mis en œuvre

Évaluations

Formative : Vérifier l'acquisition (non acquis ; en cours d'acquisition ; acquis ; maitrisé) au cours de l'activité 2 Sommative sur les connaissances associées aux compétences