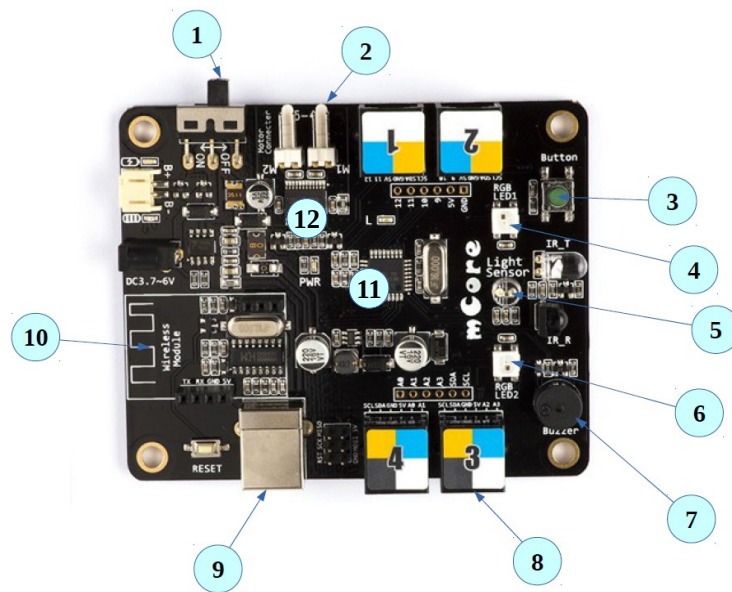


A	capot	B	coupleur de pile
C	roue	D	engrenages
E	moteur	F	module détecteur de ligne
G	module ultrasons	H	carte mCore

MOTEUR + ENGRENAGES = MOTOREDUCTEUR



1	bouton marche/arrêt	2	connecteurs moteurs
3	bouton programmable	4	led1 RVB (gauche)
5	détecteur de luminosité	6	led2 RVB (droite)
7	buzzer	8	port libre
9	connecteur USB	10	module Bluetooth
11	microcontrôleur Arduino	12	contrôleur des moteurs