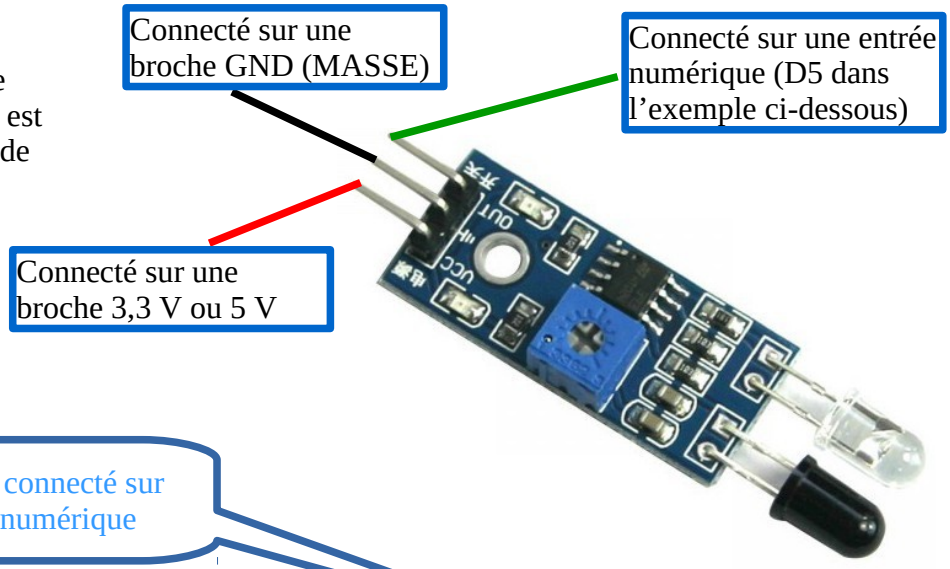
Utilisation de Ardublock - Programmation Arduino

MODULE CAPTEUR INFRAROUGE DÉTECTION D'OBSTACLE

<u>Principe de fonctionnement</u> : la lumière infrarouge émise par la diode émettrice est renvoyée ou non par un obstacle, la diode réceptrice reçoit ou non cette lumière.



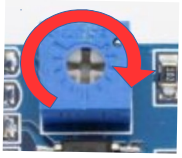
Le module est connecté sur une broche numérique

Dans cet exemple (extrait d'un programme), tant que le module de détection IR capte un obstacle le servomoteur reste sur un angle de 170° (et au moins pendant 0,8 s).

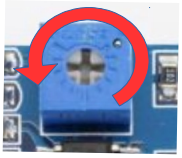
La distance de détection de ce module est de 2 à 30 cm (ou plus selon les modèles), l'angle de détection est de 35°.

Cette distance de détection peut être contrôlée par le potentiomètre, il faut tourner le potentiomètre

dans le sens horaire pour augmenter la distance de détection,



dans le sens anti-horaire, la distance de détection diminue.



G. Ruscassié - Ac. Toulouse – Juillet 2016