IT.

Prospection par robot

Activité découverte sur le prototypage de ma solution

<u>Compétences visées :</u>
CO7.1
<u>Connaissances associées :</u>
6.1

Objectif de l'activité : prototyper la solution retenue en collaboration.

1 Choisir la machine pour prototyper ma solution

- ➤ Voici en photo ci-dessous, toutes les machines qui peuvent vous permettre de prototyper votre solution.
 - 1.1-En vous aidant des documents techniques affichés sur chaque machine, renseigner le tableau cidessous :

Nom de la machine	Photo de la machine	Coût moyen en euros du prototypage par cm ³	Précision de la machine	Rapidité de préparation et de la réalisation du prototypage (lent, moyen ou rapide)
<u>Ultimaker 3</u>	Ultimaker*			moyen
HP Designet				moyen
Découpe laser LS 100	Canada IIII i			rapide
Charly robot				lent

1.2-En	déduire	la	machine	retenue	:



Prospection par robot

Activité découverte sur le prototypage de ma solution

<u>Compétences visées :</u> **CO7.1** Connaissances associées :

6.1

2 Prototyper et assembler les pièces

✓ En vous aidant des guidances mises à votre disposition sur le serveur atelier, réaliser les pièces validées par le professeur.



Le professeur ne sera capable de valider les pièces à prototyper que, grâce, au fichier d'assemblage SolidWorks avec toutes les pièces utiles à la validation. Dans le cas contraire, le risque de prototyper une pièce mauvaise serait dommageable pour le budget de fonctionnement des ateliers........

- ✓ Assembler les pièces du module désensablement et le monter sur le robot mis à votre disposition.
- ✓ Le faire valider par votre professeur et prendre en photo votre production.

2.1- Lister les problèmes rencontrés :							

Page 2 sur 2