

Présentation

Cerner un problème

Énoncer une hypothèse

Mener une expérience

Collecter des données

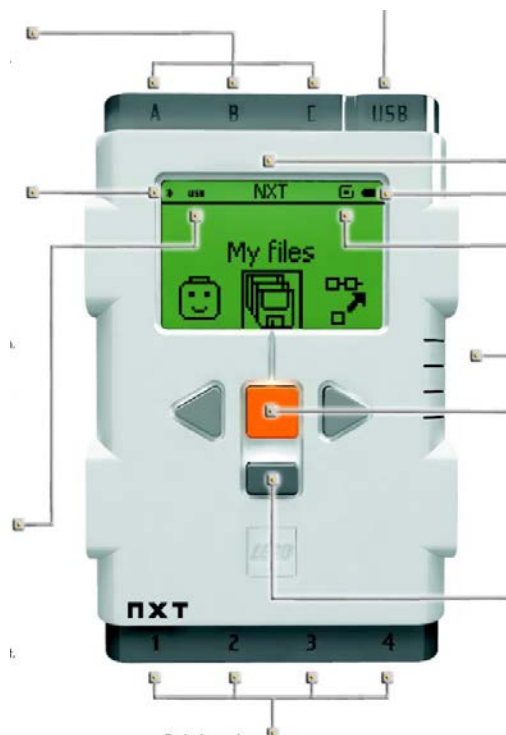
Analyser les données

Tirer des conclusions

Document réponse 1 : Identification des points de connexion sur la brique NXT

Q1)

N° du robot



Document réponse 2 : Capteur tactile

Q2)

Etat	Valeur binaire
Non Actionné	
Actionné	



Document réponse 3 : Tachymètre

Q3) Q4) Valeur initiale = 0

Nombre de tours :	Valeur affichée
3 en sens horaire	
3 en sens ^{Horaire}	



Nombre de tours :	Valeur affichée en °
3 en sens horaire	
3 en sens antihoraire	

Document réponse 4 : Capteurs à ultrasons

Q5)

Distance de détection d	en cm
minimum =	
maximum =	



_____ ≤ d ≤ _____

Comparaison : _____

Document réponse 5 : Capteur de couleur

Q6)

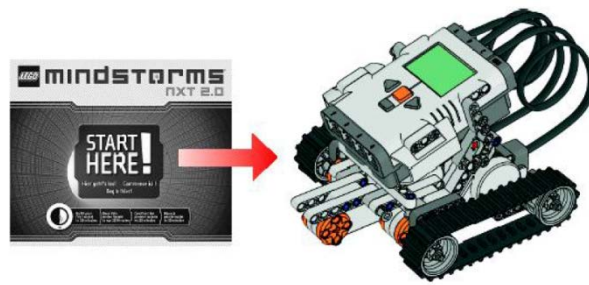
Distance de détection h	en mm
minimum =	
maximum =	



_____ ≤ h ≤ _____

Comparaison : _____

Document réponse 6 : Assemblage



Problèmes rencontrés lors du montage (pièces manquantes, etc.)

Document réponse 7 : Synthèse

Q7)

Q8)

Compte rendu

Capteur	Nature de l'information	Type d'Information délivrée	Valeurs ou intervalle	Limites d'utilisation
Tactile				
Ultrasons				
Couleur				
Tachymètre				