

Activité N°5

Compétences visées:

C....C....C....

Mise en œuvre d'un bus CAN automobile

1) <u>Installation et configuration du logiciel CANoe</u>

- Lancer CANoe (fichier exécutable en ressource)
- Charger le fichier automot.cfg situé dans le répertoire AUTOMOT du TP (File→ Load configuration)
- Cliquer sur both busses dans le panneau « Control » pour faire apparaître les fenêtres « Door », « Console » et « Engine »
- Organisez votre écran pour qu'il ressemble à celui-ci dessous (fermez les fenêtres non utilisées, conservez uniquement « Trace Ibus »)



La simulation automot, permet de simuler une automobile dans laquelle on trouve 2 bus CAN (cf. schéma)

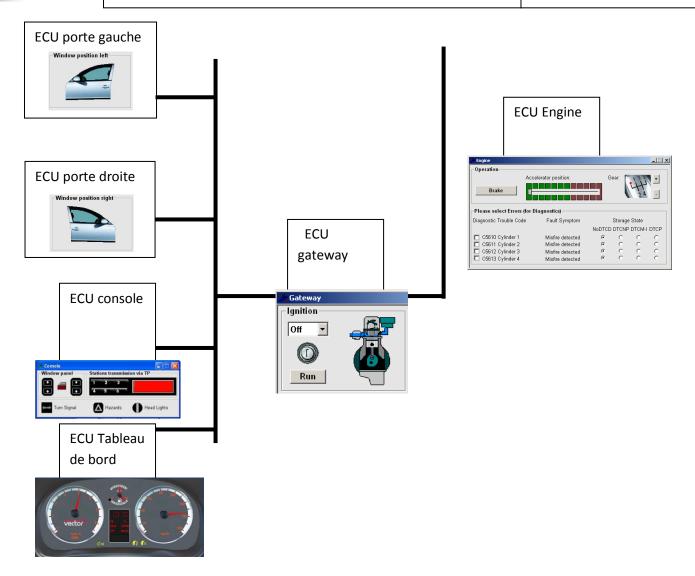
- Le Ibus (channel 1) correspond au bus CAN reliant les équipements des fonctions de « confort » de la voiture (vitre électrique, compteur, etc)
- Le Motbus (channel 2) correspond lui aux équipements assurant la gestion des paramètres moteur (accélérateur, boite de vitesse, injection , ...)
- Un nœud particulier « gateway » permet la communication entre les 2 bus ainsi que la gestion du neiman



Compétences visées:

Activité N°5

C....C....C....



• Lancer la démonstration



Le logiciel va simuler la mise en route du véhicule :

- Les cinq vitesses vont passer automatiquement dans le panneau « Engine »,
- Les paramètres du véhicule (vitesse, tours moteur, température etc...) vont s'afficher dans le panneau « Dashboard ».

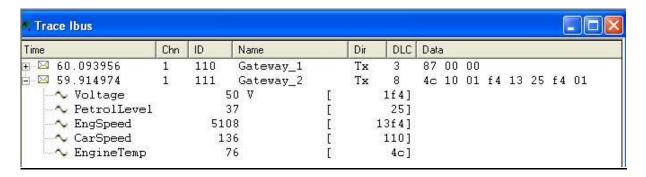
Une fois le démarrage automatique réalisé, vous pourrez « conduire le véhicule »

La fenêtre trace Ibus ou Motbus permet de visualiser les messages circulants sur 1des 2 bus CAN. En cliquant sur le + on peut détailler le contenu (data) des messages

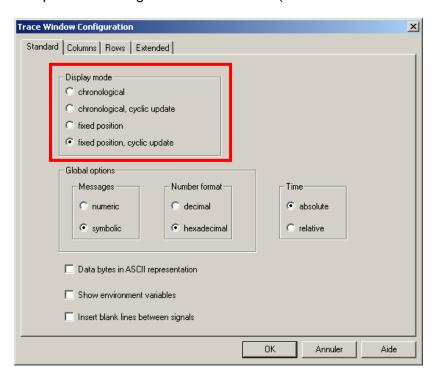


Compétences visées:

Activité N°5



Elle peut être configurer suivant 2 mode (clic droit dans la fenêtre → configure)



- Fixed : des qu'un nouveau type de message est envoyé sur le bus il apparaît dans cette fenêtre, ensuite son contenu est simplement actualisé si il circule de nouveau.
- Chronological : On affiche de manière chronologique tous les messages circulant sur le bus depuis le début de la simulation.

2) Analyse des messages échangés sur le bus

2.1 Analyse de la communication avec le tableau de bord

• Configurer la fenêtre trace Ibus en mode « fixed position » et relancer la simulation



Activité N°5

Compétences visées:

C....C....

Q1) Que se passe-t-il dans la fenêtre trace Ibus ?						
Q2) Afficher le détail des messages gateway1 et gateway2 et Indiquer les informations qu'ils transportent						
Q3) En détaillant le message gateway_2 indiquer le numéro des octets (de 1 à 8) servant à coder les informations ci-dessous : (attendre que les données se stabilisent)						
- Vitesse de la voiture :						
- Niveau de carburant :						
- Régime moteur (tr/min) :						
2.2 Analyse de la communication de l'ECU console						
 Actionner le bouton permettant de descendre la vitre droite et observez le comportement de la vitre et le contenu des messages dans la fenêtre « Trace Ibus » 						
Q1) Que se passe-t-il dans la fenetre « Trace Ibus » lors de l'appuie sur un bouton des lève-vitres						



Activité N°5

Compétences visées:

C....C....C....

Q2) indiquer le nu	mero	ue i o	siei at	i Chan	ip dat	a com	teriani	. i etat	des 4 boutons
•			•			•		•	ion des quatre signaux associés
aux boutons-pous	soirs (dans l	octet	sur le	schér	na ci-d	desso	us	
	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0	
	0.04			,					··
	2.3 <u>A</u>	naiys	<u>e de l</u>	<u> 'ense</u>	<u>mble</u>	<u>des c</u>	<u>:omm</u>	<u>unica</u>	<u>tions</u>

Q3) Utiliser successivement toutes les commandes du panneau console (leve vitre, clignotant, etc...) et compléter le tableau suivant pour chaque action effectuée.

ECU émetteur	Nom des	Identifiant du		Information transportée
	messages	message	données	



Activité N°5

Compétences visées:

C....C....

Q4) Classer chaque message circulant sur le bus par ordre croissant de priorité
2.4 Mise en évidence de l'arbitrage et du fonctionnement temps réel
 Arrêter la simulation et configurer la fenêtre « Trace Ibus » en mode chronological
Alleter la simulation et configurer la refierre « Trace ibus » chi mode chi onological
 Lancer de nouveaux la simulation et après 30 sec mettre en pause la capture (Clic droit dans la fenêtre Trace → pause)
 Effectuer un clic droit sur un message Gateway_1 et cocher « filtered event », la fenêtre affiche maintenant uniquement les messages Gateway_1
Q1) Relever la fréquence maximale de ce message sur le bus can Ibus
 Effectuer un clic droit sur un des messages et décocher « filtered event » pour supprimer le filtre.
Q2) Effectuer la manipulation précédente pour les messages Gateway_2 et indiquer leur fréquence maximale sur le bus



Activité N°5

Compétences visées:

C....C....C....

Q4) Que se passerait-il sur le bus Ibus si à cause d'une défaillance matérielle le bouton de descente du lève-vitre droit rester bloquer en position appuyée.
Q5) Quelle serait les conséquences sur les performances du bus Ibus.
Enlever la pause dans la fenêtre « Trace Ibus » (clic droit → décocher pause)
 Maintenez le bouton descente du lève-vitre droit appuyé durant 30 sec pour simuler une panne puis remettez la fenêtre « Trace Ibus » en pause
Q7) Repérer le premier message correspondant à l'appuie sur le bouton, que constate-t-on dans les messages suivants ?



Activité N°5

Compétences visées:

C....C....

Q8) Expliquer ce phénomène
Q9) Relever la fréquence maximale des messages Gateway_1 et Gateway_2 et comparer les valeurs à celle du début (sans panne du bouton)
Q10) Quelles ont été réellement les conséquences de la panne sur le fonctionnement du bus ?